

## **Wybór trybu działania systemu przeciążenia w silnikach DM35BD oraz DM45BD.**

Przy nie pracującym silniku należy wcisnąć i trzymać przycisk programowania umieszczony na głowicy siłownika, a następnie wcisnąć i trzymać przez ok 5 sek klawisz kierunku „GÓRA”.

Jeśli aktywny jest tryb I to siłownik wykona jeden krótki ruch w obu kierunkach.

Jeśli aktywny jest tryb II to siłownik wykona dwa krótkie ruchy w obu kierunkach.

Jeśli aktywny jest tryb III to siłownik wykona trzy krótkie ruchy w obu kierunkach.

Aby zmienić tryb operację należy powtórzyć.

Tryb I (średnia czułość - ustawiony fabrycznie) – czułość detekcji jest zmniejszona przez jeden obrót napędu od położenia krańcowego,

Tryb II – (największa czułość) czułość detekcji zmniejszona o 1/5 obrotu wału od położenia krańcowego,

Tryb III – (najmniejsza czułość) czułość detekcji zmniejszona na całej wysokości pracy.

### **UWAGA!!**

1. Aby system przeciążeniowy pracował prawidłowo zalecane jest zastosowanie zatyczek lub buforów w listwie dolnej i wieszaków WB lub WL&P.
2. Aby system przeciążeniowy pracował prawidłowo należy dostosować maksymalny moment obrotowy siłownika (Nm) do wagi pancerza.